

Métodos Matemáticos 1
Tarea 2
Vectores Cartesianos 2
Fecha de entrega 29 Marzo 2004

1. Dados los vectores en \mathfrak{R}^3 $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ y \vec{d} y si denotamos el producto mixto $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}$ por $[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]$ entonces, demuestre las siguientes igualdades vectoriales

$$a) \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{c} \cdot \vec{a}) \vec{b} - (\vec{a} \cdot \vec{b}) \vec{c}$$

$$b) (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot (\vec{c} \times \vec{d}) = (\vec{a} \cdot \vec{c})(\vec{b} \cdot \vec{d}) - (\vec{a} \cdot \vec{d})(\vec{b} \cdot \vec{c})$$

$$c) (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \{(\vec{b} \times \vec{c}) \times (\vec{c} \times \vec{a})\} = [\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]^2$$

$$d) \{\vec{d} \times (\vec{a} \times \vec{b})\} \cdot (\vec{a} \times \vec{c}) = [\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}](\vec{a} \cdot \vec{d})$$

$$e) (\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} - \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{a} \cdot \vec{b}) \vec{c} - (\vec{b} \cdot \vec{c}) \vec{a}$$

2. Compruebe que

escalar	.	vector	=	vector
escalar	.	pseudovector	=	pseudovector
vector	.	vector	=	escalar
vector	.	pseudovector	=	pseudoescalar
pseudovector	.	pseudovector	=	escalar
vector	×	vector	=	pseudovector
vector	×	pseudovector	=	vector
pseudovector	×	pseudovector	=	pseudovector

Ayuda: para demostrarlo primero compruebe que, dados tres vectores genéricos en \mathfrak{R}^3 , \vec{a}, \vec{b} , y \vec{c} , las siguientes cantidades representan cada uno de esos objetos

vector	\Leftrightarrow	\vec{a}
pseudovector	\Leftrightarrow	$\vec{a} \times \vec{b}$
escalar	\Leftrightarrow	$\vec{a} \cdot \vec{b}$
pseudoescalar	\Leftrightarrow	$(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}$

Seguidamente verifique la primera de las tablas propuestas. Puede apoyarse en los resultados de la primera pregunta.

3. Si denotamos el vector $\vec{\nabla} = \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z}$ y $\vec{E} = E_x \hat{i} + E_y \hat{j} + E_z \hat{k}$ de tal modo que

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = \left(\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) \hat{i} + \left(\frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} \right) \hat{j} + \left(\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) \hat{k}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$$

demuestre

- $\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{a}) = \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{a}) - \nabla^2 \vec{a}$
- $\vec{\nabla} (\vec{a} \cdot \vec{b}) = (\vec{a} \cdot \vec{\nabla}) \vec{b} + (\vec{b} \cdot \vec{\nabla}) \vec{a} + \vec{a} \times (\vec{\nabla} \times \vec{b}) + \vec{b} \times (\vec{\nabla} \times \vec{a})$
- $\vec{\nabla} \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) = \vec{b} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{a}) - \vec{a} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{b})$
- $\vec{\nabla} \times (\vec{a} \times \vec{b}) = \vec{a} (\vec{\nabla} \cdot \vec{b}) - \vec{b} (\vec{\nabla} \cdot \vec{a}) + (\vec{b} \cdot \vec{\nabla}) \vec{a} - (\vec{a} \cdot \vec{\nabla}) \vec{b}$

4. Mediante el álgebra vectorial

- Hallar los ángulos que forma la recta que une a los puntos $P_1 \longleftrightarrow (-3, -2, 1)$ y $P_2 \longleftrightarrow (0, -3, 4)$ con cada uno de los ejes coordenados
- Hallar la distancia del punto $P \longleftrightarrow (-1, 2, 0)$ al plano $x - 3y + 2z = 1$
- Hallar el ángulo entre los siguientes planos $3x + 2y - z = 0$ y $2x + y - 5z = 1$
- Hallar el ángulo entre la recta que une a los puntos $P_1 \longleftrightarrow (-1, 2, 0)$ y $P_2 \longleftrightarrow (2, -3, 4)$ con el plano $3x - 2y + z = 5$
- Hallar la distancia más corta del punto $P \longleftrightarrow (6, -4, 4)$ a la recta que une a los puntos $P_1 \longleftrightarrow (2, 1, 2)$ y $P_2 \longleftrightarrow (3, -1, 4)$

5. Muestre que $\vec{a}(t) \cdot \frac{d\vec{a}(t)}{dt} = |\vec{a}(t)| \frac{d|\vec{a}(t)|}{dt}$ por lo cual si $|\vec{a}(t)| = cte \Rightarrow \vec{a}(t) \cdot \frac{d\vec{a}(t)}{dt} = 0$

6. Muestre que

$$\frac{d(\vec{a}(t) \cdot (\vec{b}(t) \times \vec{c}(t)))}{dt} = \frac{d\vec{a}(t)}{dt} \cdot (\vec{b}(t) \times \vec{c}(t)) + \vec{a}(t) \cdot \frac{d\vec{b}(t)}{dt} \times \vec{c}(t) + \vec{a}(t) \cdot \vec{b}(t) \times \frac{d\vec{c}(t)}{dt}$$

7. Una partícula sigue una trayectoria representada por el radio vector posición

$$\vec{r}(t) = (t^3 - 4t) \hat{i} + (t^2 + 4t) \hat{j} + (8t^2 - 3t^3) \hat{k}$$

- Encuentre los vectores aceleración tangencial y radial
- Para $t = 3sg$ encuentre las magnitudes para el vector aceleración, el vector aceleración radial y el vector aceleración tangencial